



FORMULARIO “Q”

FICHA DE PARTICIPANTES EN PROYECTOS DE INVESTIGACIÓN O REDES TEMÁTICAS

Prepropuesta, Red, Proyecto N°

Apellidos: Sotomayor Moriano

Nombres: Juan Javier

Título Académico: Ph. D.

Departamento: Ingeniería

Fac/Instituto/Unidad: **Facultad de Ciencias e Ingeniería**

Centro/Univ/Empresa: **Pontificia Universidad Católica del Perú**

Dirección: Av. Universitaria cdra. 18, San Miguel

CP/PO : 1761

Ciudad: Lima

País: **Perú**

Teléfono: 511 4602870

Fax: 511 2618861

E-mail: jsotom@pucp.edu.pe

Internet: www.pucp.edu.pe

Código UNESCO (indicar las disciplinas que cultiva en sus actividades de investigación):

1203.04 Inteligencia Artificial

3304.12 Dispositivos de Control

3310.03 Procesos Industriales

3311.01 Tecnología de la Automatización

3311.02 Ingeniería de Control

Medios Humanos: (En su caso científicos y técnicos que componen el Grupo de investigación)

Dr. J. Javier Sotomayor M.

MsSc. Julio Tafur Sotelo

Mslng. José Davalos Pinto

Mslng. Enrique Arnaez Braschi

Mslng. Percy Flores Escalante

Instalaciones : (Equipos y técnicas disponibles para colaborar con otros grupos de investigación o empresas usuarias del sector)

Estación 1: Sistema automático de descarga y almacenamiento de materiales, cartesiano de tres dimensiones.

Estación 2: Celda de Manufactura Flexible conformada por un torno CNC (EMCO TURN 125), una fresadora CNC (EMCO MILL 125) con Robot SCORBOT-ER IX.

Estación 3: Soldadura MIG con Robot PERFORMER MK3 y unidad de soldadura MIG.

Estación 4: Estación de Investigación con Robot SCORBOT-ER V Plus y accesorios.

Estación 5: Control de Calidad con Robot SCORBOT-ER IX y Sistema CMM MITUTOYO.

Estación 6: Ensamblaje con ROBOT SCORA-ER 14.

Módulo 1: Planta con Sistema de Control de Flujo

Módulo 2: Planta con Sistema de Control de Temperatura

Módulo 3: Planta con Sistema de Control de Nivel

Módulo 4: Planta con Sistema de Control de Presión

Actividades : (Líneas de I + D, relacionadas con la temática del Proyecto o Red, en las que está dispuesto a colaborar con otros grupos de investigación o empresas usuarias del sector).

Identificación y Modelado de Plantas y Procesos.

Investigación y Desarrollo de Técnicas de Control basadas en Inteligencia Artificial.

Desarrollo e Implementación de Dispositivos de Control para las Maquinas Industriales

Desarrollo e Implementación de Técnicas de Visión por Computadora para automatización de procesos.

Financiación: (Fondo que principalmente financia las actividades que actualmente desarrolla)

Dirección Académica de investigación de la Pontificia Universidad Católica del Perú

Consejo Nacional de Ciencia y Tecnología

Publicaciones: (Referenciar las 3 publicaciones/patentes más representativas, en las que se muestre el tipo de trabajo que realiza el grupo y las posibilidades de colaboración)

1.- “Sistema de Control de Posicionamiento Bidimensional de una Carga, con Modos de Trabajo de Punto de Referencia y Seguimiento”// XIII Congreso Nacional de Mecánica, Eléctrica y Ramas Afines. 25- 28 de agosto de 1999. Lima – Perú.

2.- “Control Adaptivo-Predictivo-Robusto”. IX Congreso Latinoamericano de Control Automático. 1-3 de noviembre - 2000. Cali – Colombia.

3.- “Sistema de Visión Artificial para Reconocimiento y Manipulación de Objetos usando un Brazo Robot”. II Congreso Nacional de Informática. Noviembre del 2002. Universidad Nacional de Piura. Piura - PERÚ