

•  
•  
•  
•  
•  
•

## 5. Análise de Complexidade de Algoritmos

João Pascoal Faria (versão original)

Ana Paula Rocha (versão 2003/2004)

Luís Paulo Reis (versão 2005/2006)

FEUP - MIEEC – Prog 2 - 2006/2007

• • • • • • • •

•

## Introdução

- Algoritmo: conjunto claramente especificado de instruções a seguir para resolver um problema
- Análise de algoritmos:
  - provar que um algoritmo está correcto
  - determinar recursos exigidos por um algoritmo (tempo, espaço, etc.)
    - comparar os recursos exigidos por diferentes algoritmos que resolvem o mesmo problema (um algoritmo mais eficiente exige menos recursos para resolver o mesmo problema)
    - prever o crescimento dos recursos exigidos por um algoritmo à medida que o tamanho dos dados de entrada cresce

2

• • • • • • • •

## Complexidade Espacial e Temporal

- Complexidade espacial de um programa ou algoritmo: espaço de memória que necessita para executar até ao fim
  - $S(n)$  - espaço de memória exigido em função do tamanho ( $n$ ) da entrada
- Complexidade temporal de um programa ou algoritmo: tempo que demora a executar (tempo de execução)
  - $T(n)$  - tempo de execução em função do tamanho ( $n$ ) da entrada
- Complexidade  $\uparrow$  versus Eficiência  $\downarrow$
- Por vezes estima-se a complexidade para:
  - o "melhor caso" (pouco útil)
  - o "pior caso" (mais útil)
  - o "caso médio" (igualmente útil)

3

## Notação de $O$ grande

- Na prática, é difícil (senão impossível) prever com rigor o tempo de execução de um algoritmo ou programa
  - Para obter o tempo a menos de:
    - constantes multiplicativas (normalmente estas constantes são tempos de execução de operações atómicas)
    - parcelas menos significativas para valores grandes de  $n$
  - Identificam-se as operações dominantes (mais frequentes ou muito mais demoradas) e determina-se o número de vezes que são executadas (e não o tempo de cada execução, que seria uma constante multiplicativa)
  - Exprime-se o resultado com a notação de  $O$  grande

4

## Notação de $O$ grande

- Definição:

$$T(n) = O(f(n)) \text{ (ler: } T(n) \text{ é de ordem } f(n))$$

se e só se existem constantes positivas  $c$  e  $n_0$  tal que  $T(n) \leq cf(n)$  para todo o  $n > n_0$

- Exemplos:

$$c_k n^k + c_{k-1} n^{k-1} + \dots + c_0 = O(n^k) \quad (c_i - \text{constantes})$$

$$\log_2 n = O(\log n)$$

(não se indica a base porque mudar de base é multiplicar por constante)

$$4 = O(1) \quad (\text{usa-se } 1 \text{ para ordem constante})$$

5

## Ordens mais comuns

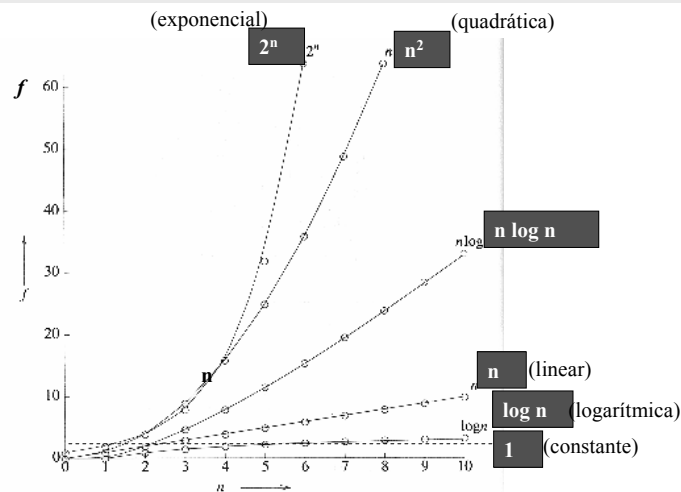


Figure 2.24 Plot of various functions

Fonte: Sahni, "Data Structures, Algorithms and Applications in C++"

6

## Termo Dominante

- Suponha que se usa  $N^3$  para estimar  $N^3 + 350N^2 + N$
- Para  $N = 10000$ 
  - Valor real = 1 003 500 010 000
  - Valor estimado = 1 000 000 000 000
  - Erro = 0.35% (não é significativo)
- Para valores elevados de  $N$ 
  - o termo dominante é indicativo do comportamento do algoritmo
- Para valores pequenos de  $N$ 
  - o termo dominante não é necessariamente indicativo do comportamento, mas geralmente, programas executam tão rapidamente que não importa

7

## Eficiência da Pesquisa Sequencial

- Eficiência temporal de SequentialSearch
  - A operação realizada mais vezes é o teste da condição de continuação do ciclo **for**, no máximo **n+1** vezes (no caso de não encontrar **x**).
  - Se **x** existir no array, o teste é realizado aproximadamente **n/2** vezes em média (1 vez no melhor caso)
  - **T(n) = O(n)** (linear) no pior caso e no caso médio
- Eficiência espacial de SequentialSearch
  - Gasta o espaço das variáveis locais (incluindo argumentos)
  - Como os arrays são passados "por referência" (de facto o que é passado é o endereço do array), o espaço gasto pelas variáveis locais é constante e independente do tamanho do array
  - **S(n) = O(1)** (constante) em qualquer caso

8

## • Eficiência Temporal da Pesquisa Binária

- Em cada iteração, o tamanho do sub-array a analisar é dividido por um factor de aproximadamente 2
- Ao fim de  $k$  iterações, o tamanho do sub-array a analisar é aproximadamente  $n / 2^k$
- Se não existir no array o valor procurado, o ciclo só termina quando  $n / 2^k \approx 1 \Leftrightarrow \log_2 n - k \approx 0 \Leftrightarrow k \approx \log_2 n$
- Assim, no pior caso, o nº de iterações é aproximadamente  $\log_2 n$   
 $\Rightarrow T(n) = O(\log n)$  (logarítmico)
- É muito mais eficiente que a pesquisa sequencial, mas só é aplicável a arrays ordenados!

9

## • Eficiência da Ordenação por Inserção

- **InsertSorted(v, n, x) :**
  - o nº de iterações do ciclo `for` é:
    - 1, no melhor caso
    - $n$ , no pior caso
    - $n/2$ , em média
- **InsertionSort(v, n) :**
  - faz `InsertSorted(, 1, )`, `InsertSorted(, 2, )`, ..., `InsertSorted(, n-1, )`
  - o nº total de iterações do ciclo `for` de `InsertSorted` é:
    - no **melhor caso**,  $1 + 1 + \dots + 1$  ( $n-1$  vezes) =  $n-1 \approx n$
    - no **pior caso**,  $1 + 2 + \dots + n-1 = (n-1)(1 + n-1)/2 = n(n-1)/2 \approx n^2/2$
    - em **média**, metade do anterior, isto é, aproximadamente  $n^2/4$ $\Rightarrow T(n) = O(n^2)$  (quadrático) (pior caso e média)

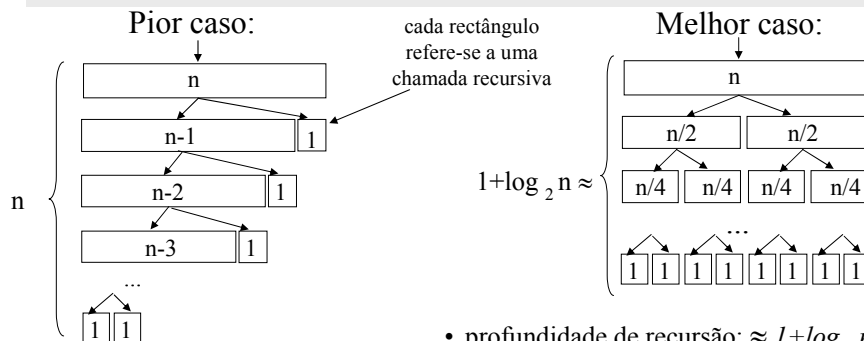
10

## Eficiência da Ordenação por Partição

- As operações realizadas mais vezes no passo de partição são as comparações efectuadas nos passos 2.3.1 e 2.3.2.
- No conjunto dos dois passos, o número de comparações efectuadas é:
  - no mínimo  $n$  (porque todas as posições do array são analisadas)
  - no máximo  $n+2$  (correspondente à situação em que  $i=j+1$  no fim do passo 2.3.2)
- Por conseguinte, o tempo de execução do passo de partição é  $O(n)$
- Para obter o tempo de execução do algoritmo completo, é necessário somar os tempos de execução do passo de partição, para o array inicial e para todos os sub-arrays aos quais o algoritmo é aplicado recursivamente

11

## Eficiência da Ordenação por Partição (cont.)



- profundidade de recursão:  $n$
- tempo de execução total (somando totais de linhas):

$$T(n) = O[n+n+(n-1) + \dots + 2]$$

$$= O[n+(n-1)(n+2)/2] = O(n^2)$$

- profundidade de recursão:  $\approx 1 + \log_2 n$  (sem contar com a possibilidade de um elemento ser excluído dos sub-arrays esquerdo e direito)
- tempo de execução total (uma vez que a soma de cada linha é  $n$ ):

$$T(n) = O[(1 + \log_2 n) n] = O(n \log n)$$

12

## • Eficiência da Ordenação por Partição (cont.)

- Prova-se que no caso médio (na hipótese de os valores estarem aleatoriamente distribuídos pelo array), o tempo de execução é da mesma ordem que no melhor caso, isto é:

$$T(n) = O(n \log n)$$

- O critério seguido para a escolha do *pivot* destina-se a tratar eficientemente os casos em que o array está inicialmente ordenado

13

## • Comparação de tempos médios de execução (observados) de diversos algoritmos de ordenação

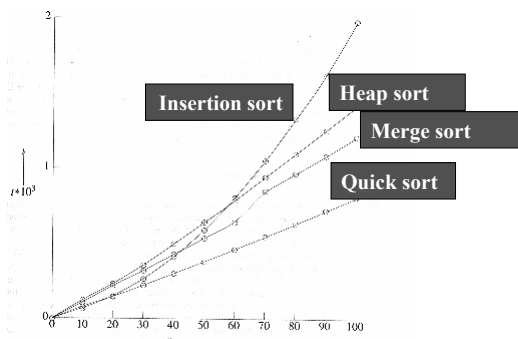


Figure 14.12 Plot of average times

Cada ponto corresponde à ordenação de 100 arrays de inteiros gerados aleatoriamente

Fonte: Sahni, "Data Structures, Algorithms and Applications in C++"

Método de ordenação por partição (*quick sort*) é na prática o mais eficiente, excepto para arrays pequenos (até cerca de 20 elementos), em que o método de ordenação por inserção (*insertion sort*) é melhor!

14

⋮

## Complexidade Espacial de QuickSort

- O espaço de memória exigido por cada chamada de **QuickSort**, sem contar com chamadas recursivas, é independente do tamanho ( $n$ ) do array
- O espaço de memória total exigido pela chamada de **QuickSort**, incluindo as chamadas recursivas, é pois proporcional à profundidade de recursão
- Assim, a complexidade espacial de **QuickSort** é:
  - $O(\log n)$  no melhor caso (e no caso médio)
  - $O(n)$  no pior caso
- Em contrapartida, a complexidade espacial de **InsertionSort** é  $O(1)$

15

⋮

## Estudo de um caso : subsequência máxima

- Problema:
  - Dado um conjunto de valores (positivos e/ou negativos)  $A_1, A_2, \dots, A_n$ , determinar a subsequência de maior soma
- A subsequência de maior soma é zero se todos os valores são negativos
- Exemplos:
  - 2, 11, -4, 13, -4, 2
  - 1, -3, 4, -2, -1, 6

16



## Subsequência máxima - cúbico

```
// MaxSubSum1: Calcula a Subsequência máxima utilizando três ciclos

template <class Comparable>
Comparable maxSubSum1(const vector<Comparable> &vec)
{
    Comparable maxSum = 0;
    for (int i = 0; i < vec.size(); i++)
        for (int j = i; j < vec.size(); j++)
        {
            Comparable thisSum = 0;
            for (int k = i; k <= j; k++)
                thisSum += vec[k];
            if (thisSum > maxSum) maxSum = thisSum;
        }
    return maxSum;
}
```

17

## Subsequência máxima - cúbico

- Análise
  - ciclo de  $N$  iterações no interior de um outro ciclo de  $N$  iterações no interior de um outro ciclo de  $N$  iterações  $\Rightarrow O(N^3)$ , algoritmo cúbico!
  - Valor estimado por excesso (factor de 6) pois alguns ciclos possuem menos de  $N$  iterações
- Como melhorar
  - Remover um ciclo
  - Ciclo mais interior não é necessário
  - *thisSum* para próximo  $j$  pode ser calculado facilmente a partir do antigo valor de *thisSum*

18

## Subsequência máxima - quadrático

```
// MaxSubSum2: Calcula a Subsequência máxima utilizando dois ciclos
template <class Comparable>
Comparable maxSubSum2(const vector<Comparable> &vec)
{
    Comparable maxSum = 0;
    for (int i = 0 ; i < vec.size(); i++)
    {
        Comparable thisSum = 0;
        for (int j = i; j < vec.size(); j++)
        {
            thisSum += vec[j];
            if (thisSum > maxSum) maxSum = thisSum;
        }
    }
    return maxSum;
}
```

19

## Subsequência máxima - quadrático

- Análise
  - ciclo de  $N$  iterações no interior de um outro ciclo de  $N$  iterações  $\Rightarrow O(N^2)$  , algoritmo quadrático
- É possível melhorar?
  - Algoritmo linear é melhor : tempo de execução é proporcional a tamanho de entrada (difícil fazer melhor)
    - Se  $A_{ij}$  é uma subsequência com custo negativo,  $A_{iq}$  com  $q > j$  não é a subsequência máxima

20

## Subsequência máxima - linear

```
// MaxSubSum3: Calcula a Subsequência máxima utilizando um ciclo

template <class Comparable>
Comparable maxSubSum3(const vector<Comparable> &vec)
{
    Comparable thisSum = 0, maxSum = 0;
    for (int j=0; j < vec.size(); j++)
    {
        thisSum += vec[j];
        if (thisSum > maxSum)
            maxSum = thisSum;
        else if (thisSum < 0)
            thisSum = 0;
    }
    return maxSum;
}
```

21

## Subsequência máxima - recursivo

- Método “divisão e conquista”
  - Divide a sequência ao meio
  - A subsequência máxima está:
    - a) na primeira metade
    - b) na segunda metade
    - c) começa na 1ª metade, vai até ao último elemento da 1ª metade, continua no primeiro elemento da 2ª metade, e termina num elemento da 2ª metade.
  - Calcula as três hipóteses e determina o máximo
  - a) e b) calculados recursivamente
  - c) realizado em dois ciclos:
    - percorrer a 1ª metade da direita para a esquerda, começando no último elemento
    - percorrer a 2ª metade da esquerda para a direita, começando no primeiro elemento

22

## Subsequência máxima - recursivo

```
// MaxSubSumRec: Calcula a Subsequência máxima utilizando recursão

template <class Comparable>
Comparable maxSubSumRec(const vector<Comparable> &vec,
                        int left, int right)
{
    Comparable maxLeftBorderSum = 0, maxRightBorderSum = 0;
    Comparable leftBorderSum = 0, rightBorderSum = 0;
    int center = (left + right) / 2;
    if (left == right)
        return (vec[left] > 0 ? vec[left] : 0);
    Comparable maxLeftSum = maxSubSumRec(vec, left, center);
    Comparable maxRightSum = maxSubSumRec(vec, center + 1, right);
    ...
}
```

23

## Subsequência máxima - recursivo

```
...
for (int i = center ; i >= left ; i--)
{
    leftBorderSum += vec[i];
    if (leftBorderSum > maxLeftBorderSum)
        maxLeftBorderSum = leftBorderSum;
}

for (int j = center + 1 ; j <= right ; j++)
{
    rightBorderSum += vec[j];
    if (rightBorderSum > maxRightBorderSum)
        maxRightBorderSum = rightBorderSum;
}

return max3(maxLeftSum, maxRightSum,
            maxLeftBorderSum + maxRightBorderSum);
}
```

24

## Subsequência máxima - recursivo

- Análise

- Seja  $T(N)$  = tempo execução para problema tamanho  $N$
- $T(1) = 1$  (recorda-se que constantes não interessam)
- $T(N) = 2 * T(N/2) + N$ 
  - duas chamadas recursivas, cada uma de tamanho  $N/2$ . O tempo de execução de cada chamada recursiva é  $T(N/2)$
  - tempo de execução de caso c) é  $N$

25

## Subsequência máxima - recursivo

- Análise:

$$\left\{ \begin{array}{l} T(N) = 2 * T(N/2) + N \\ T(1) = 1 \end{array} \right.$$

$$T(N/2) = 2 * T(N/4) + N/2$$

$$T(N/4) = 2 * T(N/8) + N/4$$

...

$$T(N) = 2 * 2 * T(N/4) + 2 * N/2 + N$$

$$T(N) = 2 * 2 * 2 * T(N/8) + 2 * 2 * N/4 + 2 * N/2 + N$$

$$T(N) = 2^k * T(N/2^k) + kN$$

$$T(1) = 1 : N/2^k = 1 \Rightarrow k = \log_2 N$$

$$T(N) = N * 1 + N * \log_2 N = O(N * \log N)$$

26